

Grupo: 2BV3
 Practica No: 5°
 Fecha de realización: 20-Marzo-07
 Fecha de entrega: 27-Marzo-07

ALGORITMO:

Algoritmo de eliminación gaussiana con pivoteo parcial:

Para resolver el sistema lineal:

$$\begin{aligned}
 E_1 &= a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = a_{1,n+1} \\
 E_2 &= a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = a_{2,n+1} \\
 &\cdot \\
 &\cdot \\
 &\cdot \\
 E_n &= a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = a_{n,n+1}
 \end{aligned}$$

Entrada

Número de incógnitas y ecuaciones n; matriz aumentada $A=(a_{ij})$ donde $1 \leq i \leq n$ y $1 \leq j \leq n+1$.

Salida

Solución x_1, \dots, x_n o mensaje de que el sistema lineal no tiene una solución única.

Paso 1 Para $i=1, \dots, n$ tome $\text{NROW}(i)=i$. (Inicializar apuntador de renglón)

Paso 2 Para $i=1, \dots, n-1$ haga pasos 3-6 (Proceso de eliminación)

Paso 3 Sea p el entero mas pequeño con $i < p < n$ y
 $|a(\text{NROW}(p),i)| = \max_{i < p < n} |a(\text{NROW}(j),i)|$
 Notación: $a(\text{NROW}(i),j) = a_{\text{NROW}(i)j}$

Paso 4 Si $a(\text{NROW}(p),i)=0$ entonces SALIDA (No existe una solución única);
 PARAR

Paso 5 Si $\text{NROW}(i) \neq \text{NROW}(p)$ entonces tome $\text{NCOPY} = \text{NROW}(i)$
 $\text{NROW}(i) = \text{NROW}(P)$
 $\text{NROW}(p) = \text{NCOPY}$

(Intercambio de renglones simulado.)

Paso 6 Para $j=i+1, \dots, n$ haga los pasos 7 y 8

Paso 7 Tome $m(\text{NROW}(j),i) = a(\text{NROW}(i),i)$

Paso 8 Realice $(E_{\text{NROW}(j)} - m(\text{NROW}(j),i) * E_{\text{NROW}(i)}) \Rightarrow (E_{\text{NROW}(j)})$

Paso 9 Si $a(\text{NROW}(n),n) = 0$ entonces SALIDA (No existe una solución única);

PARAR

Paso 10 Tome $x_n = a(NROW(n), n+1) / a(NROW(n), n)$.
 (Comience la sustitución hacia atrás.)

Paso 11 Para $i=n-1, \dots, 1$

$$\text{Tome } x_i = \frac{a(NROW(i), n+1) - \sum_{j=i+1}^n a(NROW(i), j) * x_j}{a(NROW(i), i)}$$

Paso 12 SALIDA (x_1, \dots, x_n);(Procedimiento terminado exitosamente.)
 PARAR.

CÓDIGO FUENTE:

```
#include<stdlib.h>
#include<dos.h>
#include<stdio.h>
#include <conio.h>
#include<math.h>

void sustitucion(int);
void diagonal(int);
void llenar(int);
void soluciones (int);
float x[20],a[20][20],b[30],nrow[20],d[20];

void main()
{
int n,o,t;
clrscr();
gotoxy (15,4);printf ("==ELIMINACION GAUSSIANA CON PIVOTEO PARCIAL");
gotoxy(18,7); printf ("Introduce el valor de n->t");flushall();
scanf ("%d", & n);
rellenar(n);
diagonal(n);
sustitucion(n);
soluciones(n);
t=20-(n*2);
for (o=1;o<=n;o++)
{
    gotoxy (t,22);printf ("x[%d]->% .2f",o,x[o]);
    t=t+12;
}
getch();
}

void diagonal(int n)
{
int i,j,o,p,max,ncopy,c,g,r,h,l;//max guarda el maximo y
double factor;           //d me mantiene renglones ordenados y con nrow me guarda a cual apunta
for (i=1;i<=n;i++)
{
    nrow[i]=i;
    d[i]=i;
}
```

```

        }
        for (i=1;i<=n-1;i++) //i es el renglon para el pivote
        {
            max=0;
            c=i;
            for (p=1;p<=n;p++)
            {
                if (nrow[p]>i)
                {
                    if (sqrt(pow((a[nrow[p]][i]),2))>max)
                    {
                        max=sqrt(pow((a[nrow[p]][i]),2));
                        c=p;
                    }
                }
            }
            if (max==0)
            {
                clrscr();
                gotoxy (10,10); printf ("\n\tEl sistema no tiene solucion unica");
                getch ();
                exit(n);
            }
            if (c!=i)
            {
                for (p=1;p<=n;p++)
                {
                    if (nrow[i]==d[p])
                        g=p;
                    if (nrow[c]==d[p])
                        h=p;
                }
                ncopy=d[g];
                d[g]=d[h];
                d[h]=ncopy;
            }
            for (j=i+1;j<=n;j++) //j representa los renglones abajo del pivote
            {
                for (r=1;r<=n;r++)
                {
                    if (d[r]==j)
                        g=r;
                    if (d[r]==nrow[i])
                        h=r;
                }
                factor=a[g][i]/a[h][i];
                a[g][i]=(a[g][i]-(factor*(a[h][i])));
                for (o=i+1;o<=n;o++)
                {
                    a[g][o]=a[g][o]-factor*a[h][o]; //cambio de la fila por la multimpliacion por factor y resta con
                    renglon i
                }
                b[g]=b[g]-(factor*(b[h])); // se cambia el valor de los resultados tambien
            }
        }
    }
}

```

```

void sustucion(int n)
{
double sum;
int i,j,g,u;
for (i=1;i<=n;i++)
{
    if (d[i]==n)
        g=i;
    }
if (a[g][n]==0)
{
    clrscr();
    gotoxy (10,10); printf ("El sistema no tiene solucion unica");
    getch();
    exit;
}
x[n]=b[g]/a[g][n];
a[g][n]=1;
for (i=n-1;i>=1;i--)
{
    for (u=1;u<=n;u++)
    {
        if (d[u]==i)
            g=u;
    }
    sum=0;
    for (j=i+1;j<=n;j++)
    {
        sum=sum+(a[g][j]*x[j]);
        a[g][j]=0;
    }
    x[i]=(b[g]-sum)/a[g][i];
    a[g][i]=1;
}
}

void soluciones (int n)
{
int y,r,m,l,u;
clrscr();
gotoxy(20,5);printf(" M A T R I Z D E S O L U C I O N E S ");
gotoxy(20,25); printf("La matriz nunca sufrio cambios de renglones");
gotoxy(7,30);printf ("Se realizaron intercambios simulados con apuntadores a renglones");
gotoxy(18,32);printf ("EL programa resuelve sistemas de n*n");
y=10;
u=1;
for (m=1;m<=n;m++)
{
    r=22-(2*n);
    for (l=1;l<=n;l++)
    {
        gotoxy(r,y);printf("%.4f",a[m][l]);
        r=r+10;
    }
    gotoxy(r,y);printf("= %.4f", x[d[u]]);
}
}

```

```

y=y+2;
u++;
}
}

void rellenar(int n)
{
int i,j;
printf("\n\n");
for (i=1;i<=n;i++)
{
    for (j=1;j<=n;j++)
    {
        printf("\n\t\tINGRESE EL VALOR DE (%d,%d)-->",i,j);
        scanf("%f",&a[i][j]);
    }
    printf("\n\t\tINGRESE EL VALOR DE b[%d]-->",i);
    scanf("%f",&b[i]);
}
}

```

CORRIDA:

```

==ELIMINACION GAUSSIANA CON PIUOTEZO PARCIAL

Introduce el valor de n-> 4

INGRESE EL VALOR DE <1,1>-->1
INGRESE EL VALOR DE <1,2>-->-2
INGRESE EL VALOR DE <1,3>-->1
INGRESE EL VALOR DE <1,4>-->1
INGRESE EL VALOR DE b[1]-->2
INGRESE EL VALOR DE <2,1>-->3
INGRESE EL VALOR DE <2,2>-->0
INGRESE EL VALOR DE <2,3>-->2
INGRESE EL VALOR DE <2,4>-->-2
INGRESE EL VALOR DE b[2]-->-8
INGRESE EL VALOR DE <3,1>-->0
INGRESE EL VALOR DE <3,2>-->4
INGRESE EL VALOR DE <3,3>-->-1
INGRESE EL VALOR DE <3,4>-->-1
INGRESE EL VALOR DE b[3]-->1
INGRESE EL VALOR DE <4,1>-->-1
INGRESE EL VALOR DE <4,2>-->6
INGRESE EL VALOR DE <4,3>-->-2
INGRESE EL VALOR DE <4,4>-->0
INGRESE EL VALOR DE b[4]-->7

```

```
cx Borland C++ for DOS
```

M A T R I Z D E S O L U C I O N E S

0.0000	-0.0000	1.0000	0.0000	= -3.0000
1.0000	0.0000	0.0000	0.0000	= 2.0000
0.0000	0.0000	0.0000	1.0000	= 4.0000
-0.0000	1.0000	0.0000	0.0000	= 0.5000

x[1]->2.00 x[2]->0.50 x[3]->-3.00 x[4]->4.00_

La matriz nunca sufrió cambios de renglones

Se realizaron intercambios simulados con apuntadores a renglones
El programa resuelve sistemas de n*n

b)

```
cx Borland C++ for DOS
```

==ELIMINACION GAUSSIANA CON PIVOTEACION PARCIAL

Introduce el valor de n-> 3

INGRESE EL VALOR DE <1,1>-->1
INGRESE EL VALOR DE <1,2>-->1
INGRESE EL VALOR DE <1,3>-->3
INGRESE EL VALOR DE b[1)-->6
INGRESE EL VALOR DE <2,1>-->1
INGRESE EL VALOR DE <2,2>-->2
INGRESE EL VALOR DE <2,3>-->4
INGRESE EL VALOR DE b[2)-->9
INGRESE EL VALOR DE <3,1>-->2
INGRESE EL VALOR DE <3,2>-->1
INGRESE EL VALOR DE <3,3>-->6
INGRESE EL VALOR DE b[3)-->11_

cx Borland C++ for DOS

M A T R I Z D E S O L U C I O N E S

0.0000	1.0000	0.0000	= 1.0000
0.0000	0.0000	1.0000	= 2.0000
1.0000	0.0000	0.0000	= -1.0000

x[1]->-1.00 x[2]->1.00 x[3]->2.00

La matriz nunca sufrió cambios de renglones

Se realizaron intercambios simulados con apuntadores a renglones

El programa resuelve sistemas de n*n